

# Baureihe DCSA 36

Series DCSA 36



DC-LINEARANTRIEBE



Ø 36 mm



12/24 V/DC



5 - 40 mm/s



300 - 2.100 N

# DCSA 36 - ohne Spindel

DC LINEAR ACTUATORS WITHOUT ACME-SCREW



Ø 36 mm



12/24 V/DC



5 - 40 mm/s



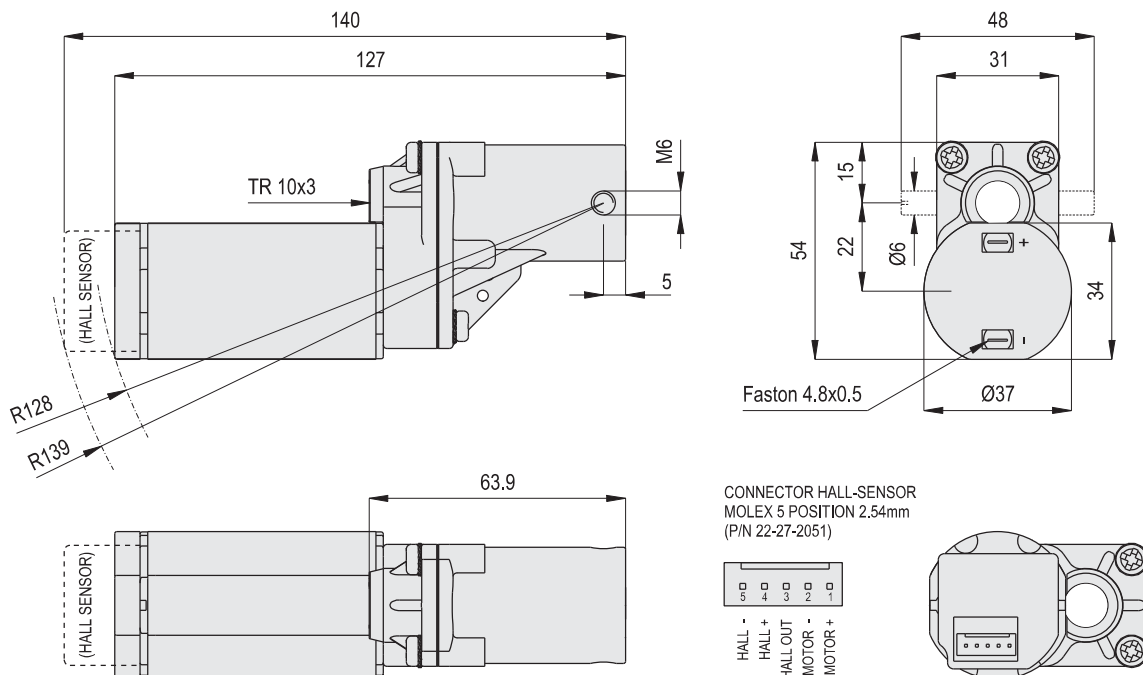
300 - 2.100 N



100 nF  
- µH

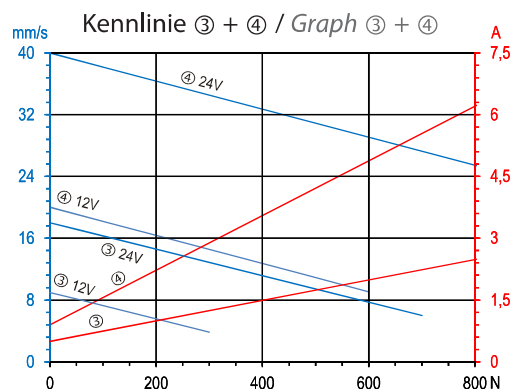
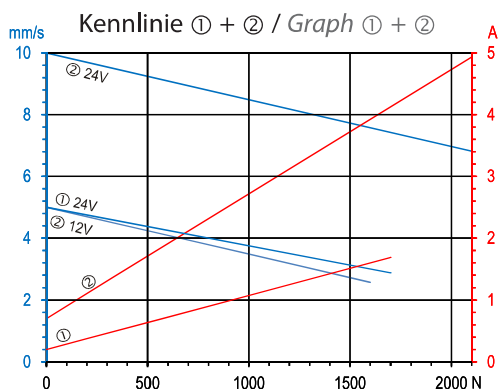


1 Channel  
2 Pulses



## HINWEIS / Remark

Lieferung inkl. Anbauteilen, ohne Spindel. Empfohlenes Fett für die Spindelmutter: OKS 400 von OKS München.  
Supplied with add-on parts, without acme-screw. Recommended grease for the screw: OKS 400 of OKS Munich.



## Technische Daten / Technical data

## Schutzart IP 20 / Protection class IP 20

| Bestell-Nr.<br>Order-No. | Hall-Sensor<br>Hall sensor | U <sub>N</sub><br>Nom. Voltage | Leerlaufgeschw.<br>No-load speed | i<br>Gear ratio | Einschaltdauer<br>Duty cycle | max. Hubkraft<br>Max. torque | nom. Hubkraft<br>Nom. torque | Kennlinie<br>Graph |
|--------------------------|----------------------------|--------------------------------|----------------------------------|-----------------|------------------------------|------------------------------|------------------------------|--------------------|
| 600.054                  | -                          | 24 V/DC                        | 5 mm/s                           | 50:1            | 70%                          | 1.700 N                      | 1.000 N                      | ①                  |
| 600.056                  | -                          | 24(12) V/DC                    | 10(5) mm/s                       | 50:1            | 30(50)%                      | 2.100(1.600) N               | 1.200(1.200) N               | ②                  |
| 600.053                  | -                          | 24(12) V/DC                    | 18(9) mm/s                       | 12:1            | 50(80)%                      | 700(300) N                   | 400(200) N                   | ③                  |
| 600.055                  | -                          | 24(12) V/DC                    | 40(20) mm/s                      | 12:1            | 30(50)%                      | 800(600) N                   | 400(400) N                   | ④                  |
| 600.154                  | ✓                          | 24 V/DC                        | 5 mm/s                           | 50:1            | 70%                          | 1.700 N                      | 1.000 N                      | ①                  |
| 600.156                  | ✓                          | 24(12) V/DC                    | 10(5) mm/s                       | 50:1            | 30(50)%                      | 2.100(1.600) N               | 1.200(1.200) N               | ②                  |
| 600.153                  | ✓                          | 24(12) V/DC                    | 18(9) mm/s                       | 12:1            | 50(80)%                      | 700(300) N                   | 400(200) N                   | ③                  |
| 600.155                  | ✓                          | 24(12) V/DC                    | 40(20) mm/s                      | 12:1            | 30(50)%                      | 800(600) N                   | 400(400) N                   | ④                  |

Nennspannung Hall-Sensor : 5 - 24 V/DC / Nominal voltage Hall sensor : 5 - 24 V/DC

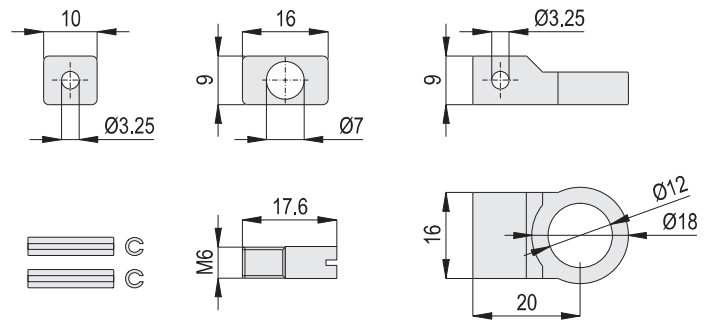
Diese Angaben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand des Motors. Abweichungen von ±10% sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.  
These data are measured average values at cold engine. Deviations from ±10% are possible. Subject to change without notice.



GERD SEEFRIED GMBH • Theodor-Heuss-Straße 35 • DE-61118 Bad Vilbel-Dortelweil  
Fon +49 (0)6101 5252-0 • Fax +49 (0)6101 5252-18 • vertrieb@seefrid.de • www.seefrid.com

## Mitgelieferte Anbauteile

Included add-on parts

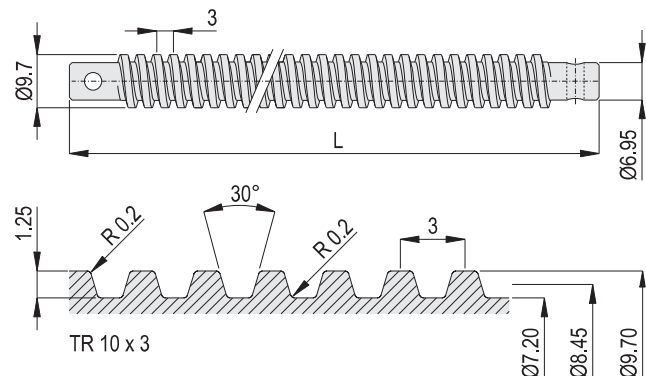


## Beschreibung / Description

Diese Anbauteile sind im Lieferumfang der nebestehend abgebildeten Linearantriebe enthalten.

These add-on parts are supplied with linear actuators shown on the left side.

## Trapezspindeln / ACME-Screws



## Beschreibung / Description

Die Trapezspindeln in Hubhöhen zwischen 50 und 300 mm sind an den Enden bereits für die Montage der Anbauteile vorbereitet. Sonderlängen können vom Anwender aus unbearbeiteter Meterware selbst angefertigt werden.

The acme-screws in strokes between 50 and 300 mm are already prepared for the mounting of add-on parts at the ends. Special lengths can be customized from raw material by the user.

## Technische Daten / Technical data

| Bestell-Nr.<br>Order-No. | Hubhöhe<br>Stroke | Gesamtlänge L<br>Overall length L | bearbeitet Enden<br>Prepared ends |
|--------------------------|-------------------|-----------------------------------|-----------------------------------|
| 999.021                  | 50 mm             | 132 mm                            | ✓                                 |
| 999.022                  | 100 mm            | 182 mm                            | ✓                                 |
| 999.023                  | 150 mm            | 232 mm                            | ✓                                 |
| 999.024                  | 200 mm            | 282 mm                            | ✓                                 |

| Bestell-Nr.<br>Order-No.                            | Hubhöhe<br>Stroke | Gesamtlänge L<br>Overall length L | bearbeitet Enden<br>Prepared ends |
|-----------------------------------------------------|-------------------|-----------------------------------|-----------------------------------|
| 999.025                                             | 250 mm            | 332 mm                            | ✓                                 |
| 999.026                                             | 300 mm            | 382 mm                            | ✓                                 |
| 999.007                                             |                   | 1.000 mm                          | -                                 |
| Trapezgewindespindeln TR 10x3 / ACME-Screws TR 10x3 |                   |                                   |                                   |

Technische Änderungen vorbehalten. Subject to change without notice.

# DCSA 36 - gekapselt

DC LINEAR ACTUATORS WITH PROTECTED ACME-SCREW



Ø 36 mm



12/24 V/DC



5 - 40 mm/s



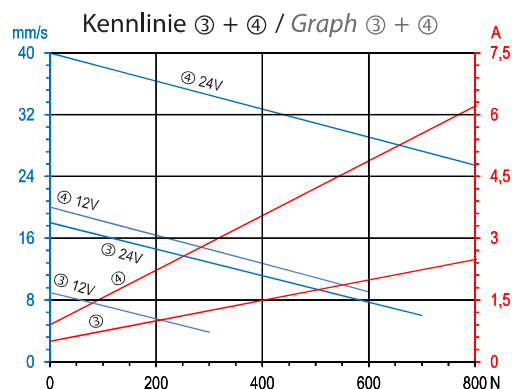
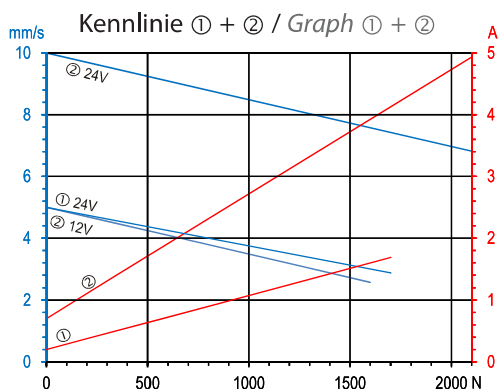
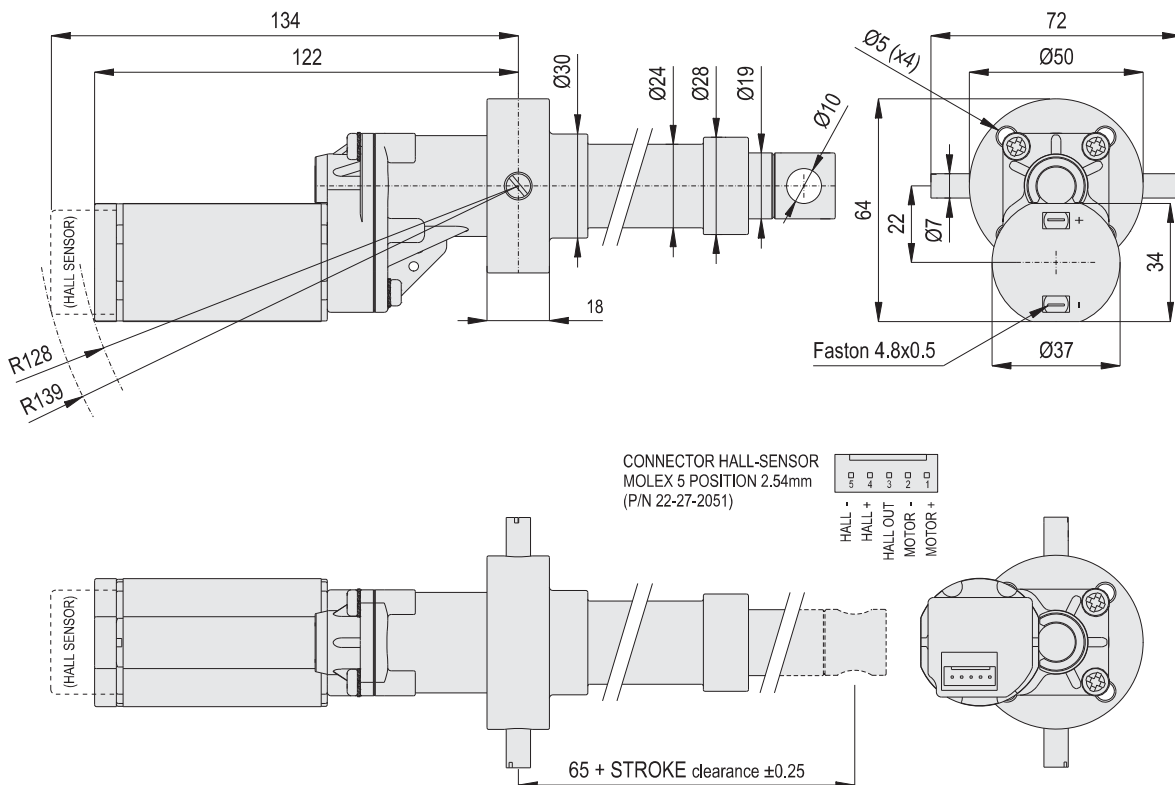
300 - 2.100 N



100 nF  
- µH



1 Channel  
2 Pulses



## Technische Daten / Technical data

## Schutzart IP 40 / Protection class IP 40

| Bestell-Nr.<br>Order-No. | Hall-Sensor<br>Hall sensor | U <sub>N</sub><br>Nom. Voltage | Leerlaufgeschw.<br>No-load speed | i<br>Gear ratio | Hubhöhe<br>Stroke | Einschaltdauer<br>Duty cycle | max. Hubkraft<br>Max. torque | nom. Hubkraft<br>Nom. torque | Kennlinie<br>Graph |
|--------------------------|----------------------------|--------------------------------|----------------------------------|-----------------|-------------------|------------------------------|------------------------------|------------------------------|--------------------|
| 600.041 - 600.046        | -                          | 24 V/DC                        | 5 mm/s                           | 50:1            | 50 - 300 mm       | 70%                          | 1.700 N                      | 1.000 N                      | ①                  |
| 600.035 - 600.040        | -                          | 24(12) V/DC                    | 10(5) mm/s                       | 50:1            | 50 - 300 mm       | 30(50)%                      | 2.100(1.600) N               | 1.200(1.200) N               | ②                  |
| 600.029 - 600.034        | -                          | 24(12) V/DC                    | 18(9) mm/s                       | 12:1            | 50 - 300 mm       | 50(80)%                      | 700(300) N                   | 400(200) N                   | ③                  |
| 600.047 - 600.052        | -                          | 24(12) V/DC                    | 40(20) mm/s                      | 12:1            | 50 - 300 mm       | 30(50)%                      | 800(600) N                   | 400(400) N                   | ④                  |
| 600.141 - 600.146        | ✓                          | 24 V/DC                        | 5 mm/s                           | 50:1            | 50 - 300 mm       | 70%                          | 1.700 N                      | 1.000 N                      | ①                  |
| 600.135 - 600.140        | ✓                          | 24(12) V/DC                    | 10(5) mm/s                       | 50:1            | 50 - 300 mm       | 30(50)%                      | 2.100(1.600) N               | 1.200(1.200) N               | ②                  |
| 600.129 - 600.134        | ✓                          | 24(12) V/DC                    | 18(9) mm/s                       | 12:1            | 50 - 300 mm       | 50(80)%                      | 700(300) N                   | 400(200) N                   | ③                  |
| 600.147 - 600.152        | ✓                          | 24(12) V/DC                    | 40(20) mm/s                      | 12:1            | 50 - 300 mm       | 30(50)%                      | 800(600) N                   | 400(400) N                   | ④                  |

Nennspannung Hall-Sensor : 5 - 24 V/DC / Nominal voltage Hall sensor : 5 - 24 V/DC

Diese Angaben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand des Motors. Abweichungen von ±10% sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.

These data are measured average values at cold engine. Deviations from ±10% are possible. Subject to change without notice.



GERDT SEEFRID GMBH • Theodor-Heuss-Straße 35 • DE-61118 Bad Vilbel-Dortelweil  
Fon +49 (0)6101 5252-0 • Fax +49 (0)6101 5252-18 • vertrieb@seefrid.de • www.seefrid.com

## Allgemeines

Alle Angaben zu DC-Motoren und DC-Linearantrieben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand. Abweichungen von  $\pm 10\%$  sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.

Aktuelle Informationen finden Sie auf unserer Internetseite unter [www.seefrid.com](http://www.seefrid.com).

## General

All data to DC motors and DC linear actuators are measured average values at cold engine. Deviations from  $\pm 10\%$  are possible. Subject to change without notice.

Current information you will find on our website [www.seefrid.com](http://www.seefrid.com).

## Symbole / Symbols



Nennspannung [V]  
Nominal voltage [V]



Leerlaufdrehzahl [ $\text{min}^{-1}$ ]  
No-load speed [rpm]



Maximalmoment [Nm]  
Maximum torque [Nm]



Hubhöhe [mm]  
Stroke [mm]



Leerlaufgeschwindigkeit [mm/s]  
No-load speed [mm/s]



max. Hubkraft [N]  
max. lift power [N]



$\varnothing$  Motortopf [mm]  
Motor diameter [mm]



Motorbefestigung [mm]  
Mounting of motor [mm]



Hall-Sensor  
Hall sensor

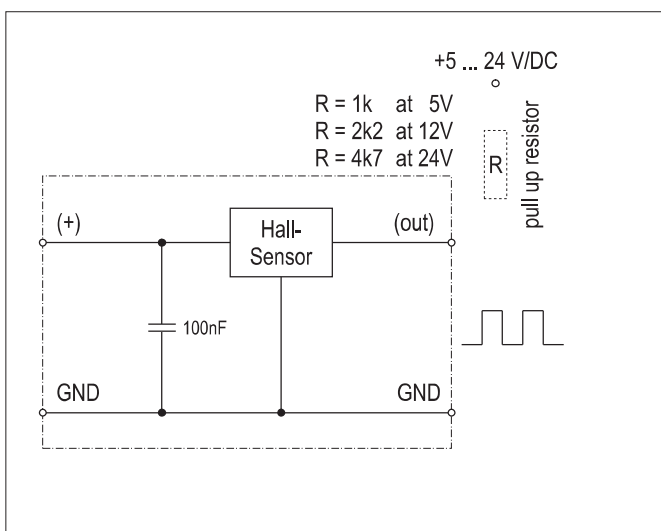


EMV Entstörung  
EMC filter

## Allgemeines Hall-Sensor Anschlussschema / General Hall sensor connection diagram

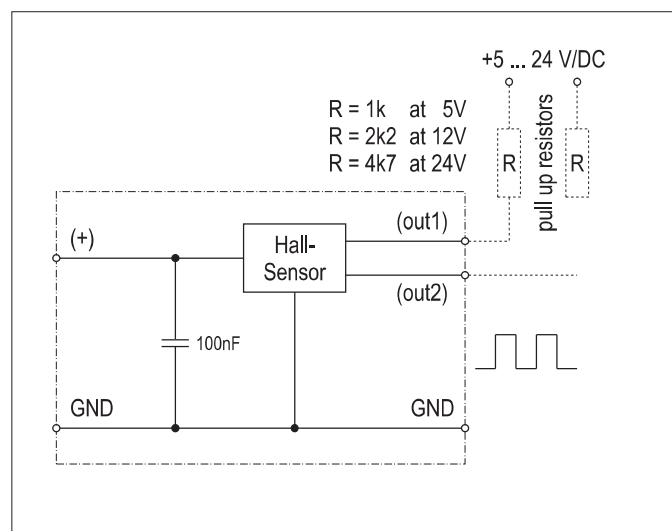
### • Anschlussschema mit 1-Kanal Hall-Sensor

Connection diagram with a 1-channel Hall sensor



### • Anschlussschema mit 2-Kanal Hall-Sensor

Connection diagram with a 2-channel Hall sensor



## Umrechnungen (für die Praxis gerundete Werte) / Conversion (rounded values)

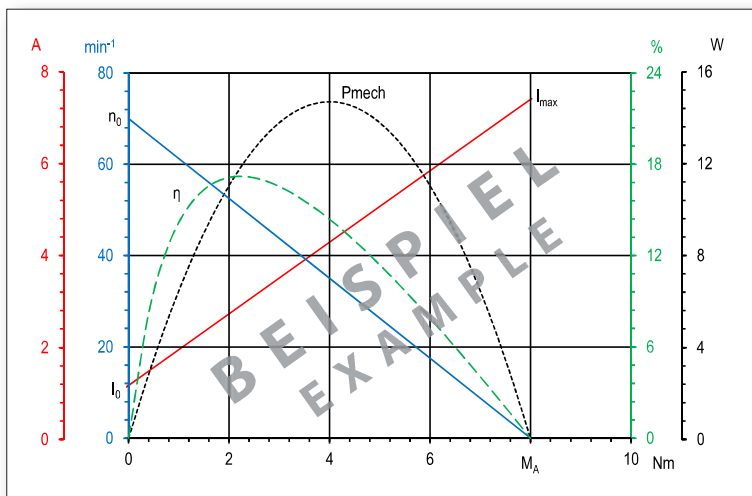
### • Kräfte / Forces

$$1 \text{ N} = 0,1 \text{ kg} = 100 \text{ g} \quad 1 \text{ kg} = 10 \text{ N} = 10.000 \text{ mN}$$

### • Drehmomente / Torques

$$\begin{aligned} 1 \text{ Nm} &= 10.000 \text{ g/cm} = 10 \text{ kg/cm} & 1 \text{ kg/cm} &= 0,1 \text{ Nm} = 10 \text{ Ncm} \\ 1 \text{ Ncm} &= 100 \text{ g/cm} = 0,1 \text{ kg/cm} & 1 \text{ g/cm} &= 1 \cdot 10^{-4} \text{ Nm} = 1 \cdot 10^{-2} \text{ Ncm} \end{aligned}$$

## Kennlinie / Diagram



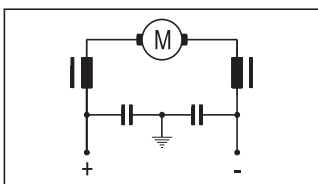
### Legende / Description

- $n_0$  = Leerlaufdrehzahl / No-load speed [ $\text{min}^{-1}$ ]
- $\eta$  = Wirkungsgrad / Efficiency [%]
- $P_{\text{mech}}$  = mech. Leistung / Mech. power [W]
- $I_0$  = Leerlaufstrom / No load current [A]
- $I_{\text{max}}$  = Maximalstrom / Max. current [A]
- $M$  = Drehmoment / Torque [Nm]
- $M_A$  = Anlaufmoment / Starting torque [Nm]

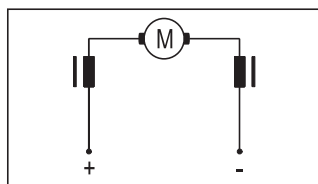
## EMV-Entstörung / EMC filter

Ein Teil unserer DC-Motoren und DC-Linearantriebe sind mit Entstörkomponenten ausgestattet. Hierbei handelt es sich ausschließlich um eine Grundentstörung. Die tatsächlich notwendige Entstörung ist anwendungsabhängig zu ermitteln.

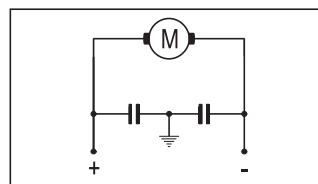
*Some of our DC motors and DC linear actuators have built-in EMC filter components. This is only a basic interference suppression. The really needed interference suppression must be determined in combination with the complete machine.*



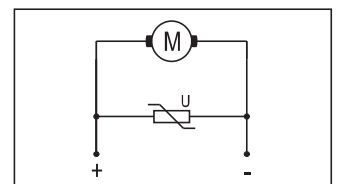
Kapazitive und induktive EMV-Entstörung. EMC suppression with capacitor and choke.



Induktive EMV-Entstörung. EMC suppression with choke.



Kapazitive EMV-Entstörung. EMC suppression with capacitor.



EMV-Entstörung mit einem Varistor. EMC suppression with a varistor.

Beispiel: / Example:



1,0 nF  
4,7  $\mu\text{H}$

Beispiel: / Example:



- nF  
4,7  $\mu\text{H}$

Beispiel: / Example:



1,0 nF  
-  $\mu\text{H}$

Beispiel: / Example:



Varistor