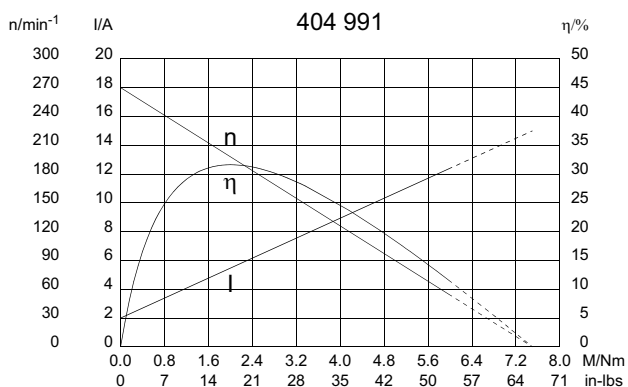
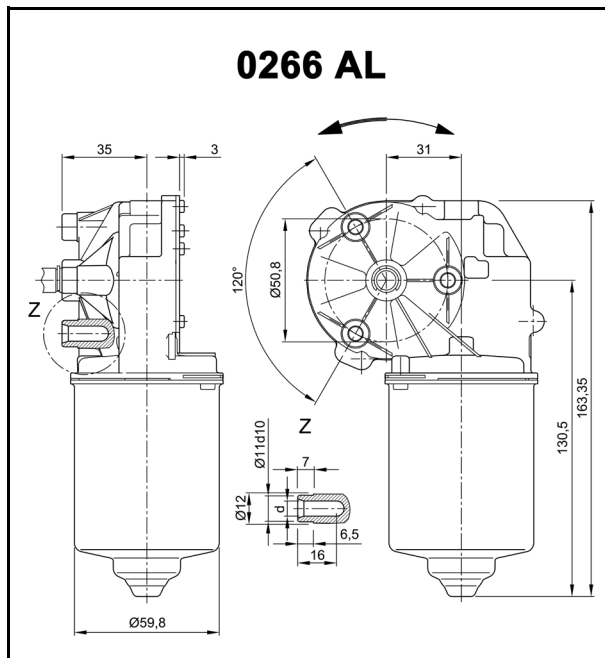
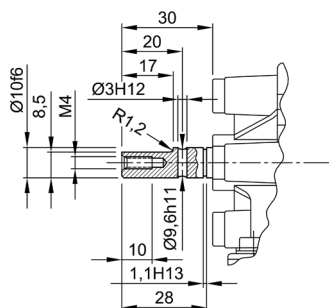


Technische Daten

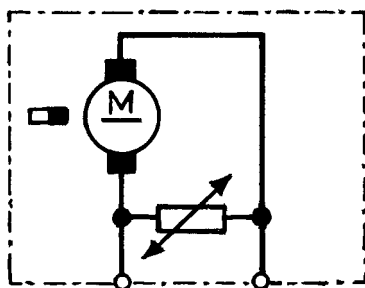
Nennspannung	U_N	[Volt]	24
Leerlaufdrehzahl	n_0	[min ⁻¹]	270
Nenn Drehmoment	M_N	[Nm]	1,00
Einschaltdauer		%	
EIN		[min]	
Anlaufmoment	M_A	[Nm]	7,50
Getriebeübersetzung	i		41/4
Ankerwiderstand,	2 Lamellen	R	[mΩ]
	4 Lamellen	R	[mΩ]
Ankerinduktivität,	2 Lamellen	L	[mH]
	4 Lamellen	L	[mH]
Läuferträgheitsmoment	J_R	[kgm ²] × 10 ⁻⁶	
Zahnradwerkstoff		Kunststoff	
Hall IC			X
Impuls/Umdrehung Antriebswelle			10,25
Ausgangskanäle			1
Bemerkungen	d = für gewindeformende Schraube M 6		
Schutzart			IP 30
Gewicht		[kg]	1,250



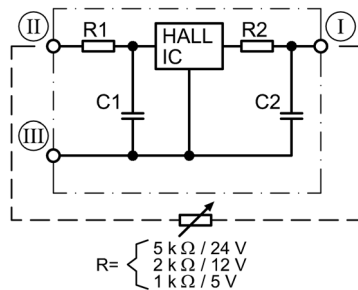
W 40



S 68



S 124

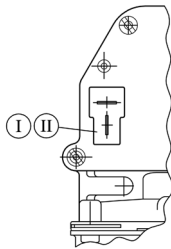


- I Stecker 3, A
- II Stecker 4, +
- III Stecker 5, -

Baureihe 0266 (DCK31)

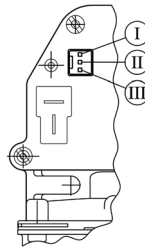
Motortyp 404 991

K 249



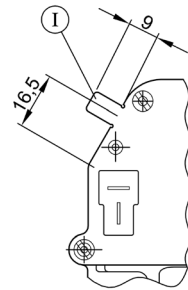
- I Flachsteckerenden 6,3 x 0,8
DIN 46 244
- II Gegenstecker: AMP 160526
mit Hülse AMP 925603

K 250



- I Hall-IC A, Stecker 3
- II Hall-IC +, Stecker 4
- III Hall-IC -, Stecker 5
- IV Gegenstecker: Panduit CE100 F22 - 03

K 312



- I Masseanschluß
Flachstecker 6,3 x 0,8 DIN 46 244

Notizfeld: