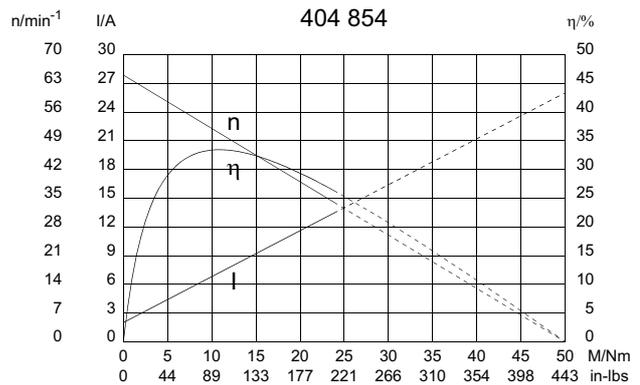
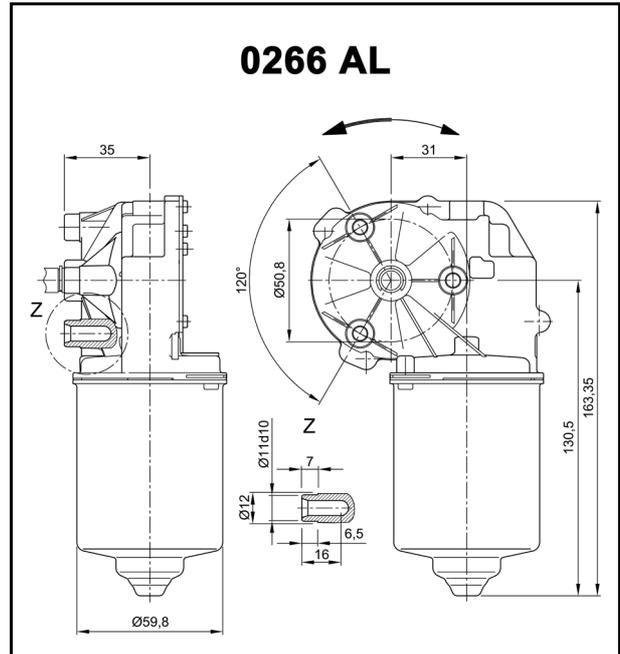


# Baureihe 0266 (DCK31)

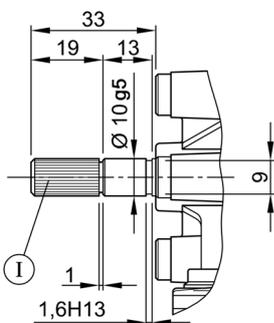
## Motortyp 404 854

### Technische Daten

Nennspannung	$U_N$	[Volt]	24
Leerlaufdrehzahl	$n_0$	[min <sup>-1</sup> ]	65
Nennmoment	$M_N$	[Nm]	4,00
Einschaltdauer	%		
EIN	[min]		
Anlaufmoment	$M_A$	[Nm]	50,00
Getriebeübersetzung	$i$		69/1
Ankerwiderstand,	2 Lamellen	R	[m $\Omega$ ]
	4 Lamellen	R	[m $\Omega$ ]
Ankerinduktivität,	2 Lamellen	L	[mH]
	4 Lamellen	L	[mH]
Läuferträgheitsmoment	$J_R$	[kgm <sup>2</sup> ] $\times 10^{-6}$	
Zahnradwerkstoff			Kunststoff
Hall IC			X
Impuls/Umdrehung Antriebswelle			69
Ausgangskanäle			1
Bemerkungen		d = für selbstformende Schraube M 6	
Schutzart			IP 30
Gewicht		[kg]	1,210

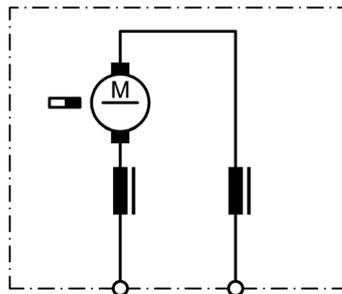


### W 277

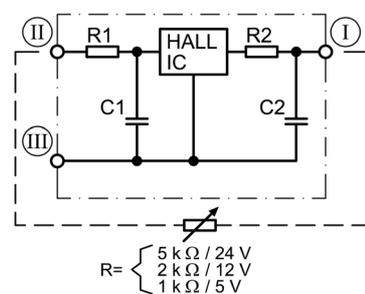


I Kerbverzahnung 8 x 10 (ähnlich DIN 5481)

### S 27



### S 124



R = { 5 k $\Omega$  / 24 V  
2 k $\Omega$  / 12 V  
1 k $\Omega$  / 5 V

I Stecker 3, A  
II Stecker 4, +  
III Stecker 5, -